EUROPEAN PATENT OFFICE

Patent Abstracts of Japan

PUBLICATION NUMBER

62247316

PUBLICATION DATE

28-10-87

APPLICATION DATE

21-04-86

APPLICATION NUMBER

61091696

APPLICANT: CANON INC;

INVENTOR: TANAKA KAZUO:

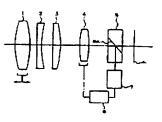
INT.CL.

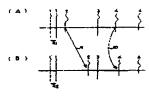
G02B 15/173 G02B 15/22 // G02B 7/11

TITLE

: ZOOM LENS HAVING TWO FOCUSING

LENS GROUPS







ABSTRACT :

PURPOSE: To obtain quick and good optical capacity by providing two focusing lens groups in a zoom lens system consisting of four lens group and adjusting the focus by moving each lens group according to object.

CONSTITUTION: The system has four lens groups 1~4, i.e. the first, second, third, fourth lens groups of positive, negative, positive, positive refracting power from the object side in order. when changing variable power from wide angle end to telescopic end, the second group is moved linearly to the image face side as shown by the arrow mark 9, and the fourth group is moved non-linearly as shown by the arrow mark 10 to correct change of the image face caused by change of variable power. At the time of focusing manually, for instance, the first group is moved by rotating a lens housing for focusing on a lens housing not shown in the figure. When focusing is made automatically by an electrical driving means 8 utilizing output signals from a focus detecting means 7, the fourth group is moved.

COPYRIGHT: (C)1987,JPO&Japio

BEST AVAILABLE COPY

⑲ 日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭62-247316

@Int_Cl.⁴

識別記号

庁内整理番号

④公開 昭和62年(1987)10月28日

G 02 B 15/173 15/22 // G 02 B

7448-2H

A - 7448 - 2H P - 7448 - 2H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全8頁)

図発明の名称

2つの合焦用レンズ群を有したズームレンズ

20特 頭 昭61-91696

②出 願 昭61(1986)4月21日

⑫発 明者 中 FFF

川崎市高津区下野毛770番地 キャノン株式会社玉川事業

所内

犯出 頭 キャノン株式会社 東京都大田区下丸子3丁目30番2号

20代 理 弁理士 高梨 幸 雄

1発明の名称

2 つの合焦用レンズ群を有したメームレンズ 2. 特許請求の範囲

(1) 物体側より順に正、負、正そして正の屈折力 . の 第 1 、 第 2 、 第 3 そ し て 第 4 群 の 4 つ の レ ッ ズ群を有し、前記第2群を移動させて変倍を行 い、前記第4群を変倍に伴り像面変動を補正す る為に移動させたメームレンメにおいて、焦点 合わせをする際、手動で行りときは前記第1群 を移動させて行い、電気的な脳動手段を利用し て行りときは前記第4群を移動させて行つたと とを特徴とする2つの合焦用レンメ群を有した オームレンズ。

(2) 前記第 1 群の焦点距離を fi としたとき

27 < |f1/f2| < 42

1.4 < |f4/f2| < 25

なる条件を消足することを停敬とする特許請求 の範囲第1項記載の2つの合焦用レンス群を有 したメームレンス。

3.発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本角明は写真用カメラやビデオカメラ等に好 適な2つの合焦用レンメ群を有したメームレン メに関し、停に手動及び電気的な駆動手段の2 つの方法を用い、各々異つたレンメ群を移動さ せて焦点合わせを行つた2つの合焦用レンス群 を有したオームレンメに関するものである。

(従来の技術)

一般に多くの撮影レンスでは被写体に焦点合 わせをするのにレンズ系を構成する少なくとも 1 部のレンメ群を光軸方向に移動させて行って いる。このりち単一の焦点距離の撮影レンスで はレンス系金体若しくは一部のレンス群を光軸 方向に移動させて行つている。又メームレンメ ではメームメイブ低に各々移動させるレンス群 を異ならしめている。これら単一の焦点距離の 影レンスヤスームレンスのいずれの場合でも 物体側の第1レンメ群を移動させて無点合わせ をする方法所謂前方レンス群合焦方法は、焦点 合わせの際の収差変動が比較的少ない為写真用 レンスヤビデオ用レンス等で多用されている。

しかしながらこの方法は前方レンス群を繰り出して無点合わせをする為に前方レンス群の有効性が増大すると共にレンス系全体の重量が増大し、レンス系全体が大型となる傾向があつた。 又手動で合無用レンズ群を移動させる場合は良いが壊近、多くのカメラに設けられている自動無点検出装置により電気的に駆動させる場合には駆動手段の負荷が多くなり迅速なる駆動が離しくなる等の傾向があった。

これらの強影レンメに対してレンズ系中の後方の一部のレンズ群を移動させて焦点合わせを行う、所謂リヤーフォーカス方法を用いた撮影レンズが確々提案されている。

リヤーフォーカス方法は前方 レンメ 群合焦方法に比べて合焦用レンメ群の移動量が少なくレンズ系全体の小型軽量化を選成するのが容易となり、合焦時でもレンズ全長が一定である為、撮影系全体の保持がしやすく、しかも合焦用レ

ズ部を有し、前配第2群を移動させて変倍を行い、前配第4群を変倍に伴う像面変動を補正する為に移動させたズームレンズにかいて、焦点合わせをする際、手動で行うときは前配第1群を移動させて行い、電気的な駆動手段を利用して行うときは前記第4群を移動させて行つたことである。

この他本発明の特徴は実施例に≯いて記載されている。

(実施例)

第1図は本発明の一実施例の光学系の概略図である。図中1は正の展折力の第1群、2は負の屈折力の第2群、3は正の屈折力の第3群、4は同じく正の屈折力の第4群、5は半透過面5a を有する光分割器、6は結像面、7は焦点検出手段、8は駆動手段である。

第2図、第3図は各々第1図に示すメームレンズの変倍及び焦点合わせの際の各レンズ群の移動状態を示す一実施例の概略図である。この 95第2図は第1群により焦点合わせをしてい ンズ群が比較的小型艇量である為、迅速なる焦点合わせが出来、特に自動焦点検出装置により 電気的に駆動させるのに好ましい。

しかしながら一般にリャーフォーカス方法は 焦点合わせの際の収差変動が多く物体距離金般 にわたり良好に収益補正を行うのが難しく、特 に合焦用レンズ群の移動量を少なくする為、合 無用レンズ群の屈折力を強めると、収差変動が 極端に多くなり、光学性能を大きく低下させる 原因となつてくる。

(発明が解決しよりとする問題点)

本発明は前方レンズ群合無方法とリャーフォーカス方法の2つの無点合わせ方法を目的に応じて適宜選択して使用した迅速でしかも良好なる光学性能が容易に得られる簡易な構成の2つの合無用レンズ群を有したメームレンズの提供を目的とする。

(問題点を解決するための手段)

物体側より順に正、負、正そして正の屈折力 の第1、第2、第3そして第4群の4つのレン

る場合、第3図は焦点検出手段7からの出力信号を利用し駆動手段8により第4部を移動させて焦点合わせをしている場合である。同図(A)は広角端、(B)は望遠端のメーム位置を示す。

本実施例では広角端から望遠端への変倍を第2群を像面側へ矢印をで示すように直接的に移動させ、第4群を変倍に伴う像面変動を補正する為に矢印10に示すように非直般的に移動させて、かる。そして手動で焦点合わせをする場合には例えば不図示のレンズ鏡筒上の合焦用鏡筒をは例えば不図示のレンズ鏡筒上の合焦用鏡筒を組入を移動させて得ります。

無点検出手段 7 による焦点検出方法としては 例えば特開昭 55 - 155331 号公報で提案されているメームレンズの瞳の 2 つの領域を通過した 光束より各々 2 つの第 2 次物体像を形成し、これら 2 つの第 2 次物体像の相対的位置を検出する ことにより焦点外れ量を検出する方法等との

特開昭62-247316(3)

よりな方法の検出方法を用いても良い。

とのように本実施例では手動で焦点合わせを **ナる場合にはレンス風動に対ける負荷はあまり** 間盥とならないので収益変動の少ない高重量の 第1群を移過させるようにし、物体距離金般に わたり良好なる光学性能を得ている。又無点検 出手段からの出力信号を用い自動的に行り場合 には駆動手段の負債の少ない比較的小型の軽重 量の第4群を移動させることにより迅速なる焦 点合わせを可能としている。

即ち第2図において手動で焦点合わせをする 場合には広角端から望遠端への全変倍範囲にわ たり第1群を矢印11の如く点線で示す位置 1/に 移動させて無限遺物体から近距離物体への焦点 合わせを行つている。

との方法では同一物体に対する第1群の繰り 出し量は全変倍製圏にわたり一定である。

一方男3図に示すよりに第4群を移動させて 焦点合わせを行り場合は同一物体であつても各 メーム位置により第4群の移動量は異つてくる。

1.4 < |f4/f2| < 25なる条件を満足させるのが良い。

条件式(1) は第1 群と第2 群の屈折力比に関し 第1群により焦点合わせをする場合の収差を良 好に補正する為のものであり、下限値を越える と特に望遠側において球面収差が補正不足傾向 となり逆に上限値を越えると補正過剰となつて (& a

条件式(2) は第 4 群により焦点合わせをする場 合の収益変動を少なくする為のものであり、下 限値を越えると第4群の風折力が強くなりすぎ 収整変動が大きくなり、又逆に上限値を越える と然点合わせの際の第4部の移動量が大きくな りすぎ、更にパックフォーカスが必要以上に長 くなつてくるので好ましくない。

次に本発明の数値実施例を示す。数値実施例 において RI は物体側より順に第 I 番目のレン メ面の曲率半径、 Di は物体側より無し番目の レンス厚及び空気間隔、 Ni と vi は各々物体 **偶より順に第1番目のレンメのガラスの屈折率**

例えば無限速物体に無点合わせをしていると まは変倍により、曲線10の如く変動し、近距離 物体に焦点合わせをしているとまは点銀15で示 ナ戦跡となる。これにより結像面6を一定位置 に維持している。そこで本実施例では焦点検出 手段7と駆動手段8を利用し、自動的に例えば 無限進物体から近距離物体に焦点合わせをする 場合広角端では向図Wの矢印13の如く位置 4W まで移動させ、望遠端では矢印はの如く位置 4T まで移動するようにしている。

尚本吳雄州では他の有限距離物体では、点綴 15と曲根10で出む範囲内の曲根の軌跡をとるの で、その都能期 < 群を前述と同様 に無点検出手 段7と駆動手段8を利用して移動させるように している。

尚本実施例において第1排若しくは第4群の いずれのレンメ群で焦点合わせを行つても良好 なる光学性能を得るには第1群の焦点距離を fi としたとき

27 < |f1/f2| < 42------ (1)

とアツペ数である。

数值奖施例 1

F-10.18-29.82 FNO-1:17-1.8 20-429-15.28 R 1- 9856 D 1- 130 N 1-180518 > 1-254 R 2- 2669 D 2- 550 N 2-162299 * 2-582 R 3- -7306 D 3- 015 B 4- 21.77 D 4- 410 N 3-1.62374 > 3-47.1 R 5- 9224 D 5- U50~1175 R 6- 11911 D 6- 0.70 N 4-1.78590 - 4-442 R 7- 966 D 7- 280 R 8- -1235 D 8- 060 N 5-170154 > 5-412 R 9- 11.73 D 9- 240 N 6-184666 V 6-239 R10- -4131 D10-1468~ 342 R11- -7.55 D11- 0.65 N 7-1.71300 v 7-538 R12- -1009 D12- 015 R13- -2464 D13- 210 N 8-159270 v 8-353 R14- -1345 D14- 100 R15- 校 り D15- L50

R16- 17.31 D16- 400 N 9-162230 > 9-532

R17- -5211 D17- 015

特開昭62-247316(4)

```
R18- 1497 D18- 290 N10-L51742 v10-524
                                         R 9- 1811 D 9- 340 N 6-184666 v 6-239
 R19- 119.36 D19- 0.68
                                         R10- -67.40 D10-21.74~ 124
R20- -8649 D20- 0.70 N11-1.84666 +11-239
                                         R11- -8335 D11- 190 N 7-180610 v 7-409 .
R21- 1130 D21- 485~ 5.48
                                         R12- -37.97 D12- L50
R22- 4839 D22- 270 N12-L51633 v12-641
                                         R13- 校 り D13- L50
R23- -23.80 D23- 0.15
                                         R14--10876 D14- 500 N 8-155963 F 8-612
R24- 15.73 D24- 240 N13-L48749 +13-70.2
                                         R15- -10.75 D15- 1.00 N 9-1.75520 v 9-27.5
R25--416.08 D25- 250~ 188
                                         R16- -4609 D16- 010
R 24-
           D26- 550 N14-L51633 v14-641
                                         R17- 27.14 D17- 290 N10-180610 v10-409
R27= 00
                                         R18--15268 D18-1001~1316
数值奖施例 2
                                         R19- 2362 D19- 100 N11-180518 v11-254
  F-878~51.25 FNO-1:1.2~13 20-49.0~85
                                         R20- 1338 D20- 240
R 1- 131.42 D 1- 1.85 N 1-1.80518 + 1-25.4
                                         R21--167.88 D21- 270 N12-L48749 F12-702
R 2- 39.72 D 2- 7.40 N 2-1.60311 v 2-60.7
                                         R22- -2480 D22- 010
R 3- -94.22 D 3- 0.10
                                         R23- 1428 D23- 390 N13-169680 v13-555
R 4- 2682 D 4- 520 N 3-169680 > 3-555
                                         R24- 327.04 D24- 5.00~ 185
R 5- 63.11 D 5- 1.14~21.64
                                                   D25- 550 N14-151633 #14-641
R 6- 50.62 D 6- 0.90 N 4-1.77250 × 4-49.6
                                         R26- -
R 7- 1136 D 7- 340
                                         数值实施例 3
R 8- -1439 D 8- 0.90 N 5-1.71300 v 5-538
                                          F-886~5245 FNO-1:12~13 20-486~87
R 1- 129.31 D 1- 200 N 1-180518 , 1-25.4
                                        R21- -1819 D21- 357~ 600
R 2- 4217 D 2- 810 N 2-160311 y 2-607
                                         R22- 3481 D22- 1.10 N12-1.80518 +12-254
R 3- -9403 D 3- 0.15
                                        R23- 1315 D23- 270
R 4- 27.19 D 4- 450 N 3-169680 , 3-555
                                        R24- -4260 D24- 250 N13-L51633 >13-641
R 5- 56.63 D 5- L32~2311
                                        R25- -2348 D25- 015
R 6- 68.29 D 6- 1.00 N 4-1.77250
                                        R26- 1506 D26- 420 N14-172000 +14-502
R 7- 1259 D 7- 386
                                        R27--14024 D27- 500~ 257
R 8- -15.66 D 8- 100 N 5-L73500 , 5-498
                                        R28- - D28- 550 N15-151633 -15-641
R 9- 1999 D 9- 320 N 6-184666 - 6-239
                                        R29- -
R10- -8041 D10-2476~ 297
                                       (発明の効果)
R11- -3421 D11- 100 N 7-169680 , 7-555
                                          本発明によれば所足の機能を有したもつのと
R12- -4105 D12- 015
                                        ンズ群より成るメームレンス系中に2つの合為
R13- 5810 D13- 420 N 8-171300 , 8-538
                                        用レンズ群を設け、目的に応じて各々のレンズ
R14- -43.29 D14- 500
                                        群を移動させて焦点合わせをすることにより迅
R15- 校 り D15- 205
                                        速でしから良好なる光学性能を有した、2つの
R16- 3223 D16- 300 N 9-174400 F 9-447
                                        合無用レンメ群を有したメームレンメを選成す
R17- 42863 D17- 286
                                        るととができる。
R18- -1341 D18- L00 N10-184666 ×10-239
                                       ▲図面の簡単な説明
R19- -3354 D19- Q15
                                          第 1 図は本発明の一実施例の光学系の概略図、
R20- 387.76 D20- 390 N11-169680 #11-555
                                        第2、第3図は各々第1図に示すメームレンズ
```

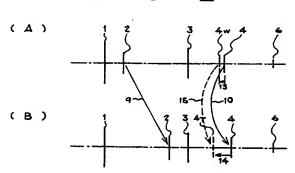
特開昭62-247316(5)

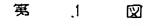
の変倍及び無点合わせの際の移動状態の説明図、 **第4、第5、第6図は各々本発明のメームレン** メの数値実施例1~3のレンメ断面図、第7、 第 8 、第 9 図は各々本発明のメームレンズの数 値実施例1~3の賭収差図である。第7図に⇒ いてW,Bは各々無限速物体における広角溜と 望遠端の収差図、(C),(D)は各々物体距離1 mに おいて第1群で焦点合わせを行ったときの広角 端と望遠端での収差図、(E)。(E)は各々物体距離 . 1mにおいて第4群で焦点合わせを行つたとき の広角端と望遠端での収差図、第8、第9図は いずれる物体距離3mでW、Bは第1群で焦点 合わせを行つたときの広角階と望遠端での収差 図、℃,00は第4群で焦点合わせを行つたとき の広角端と望遠端での収差図である。図中、1, 7 は焦点検出手段、8 は脳動手段、6 は結像面 である。

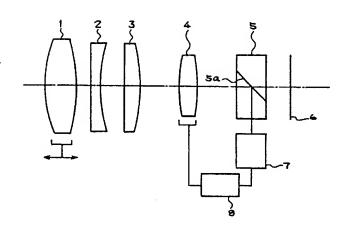
> 特許出顧人 キャノン株式会社 代理人 高架 幸 堆^評

第 2 図

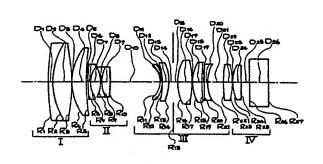
(A) (B) (B) (B) (B) (B)







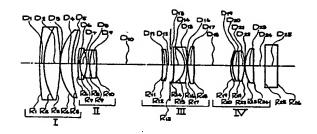
寒 4 図

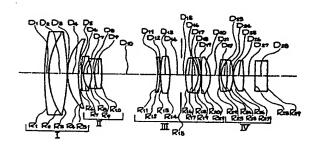


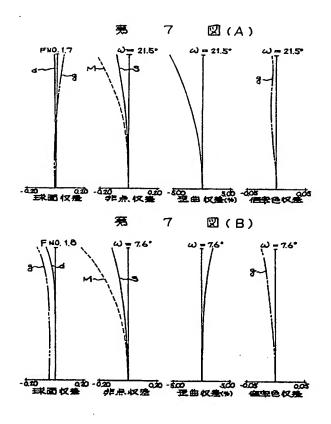
特開昭62-247316(6)

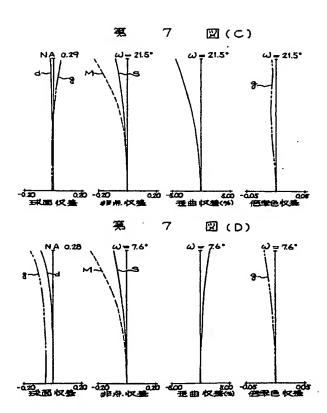
第 5 図

第 6 図

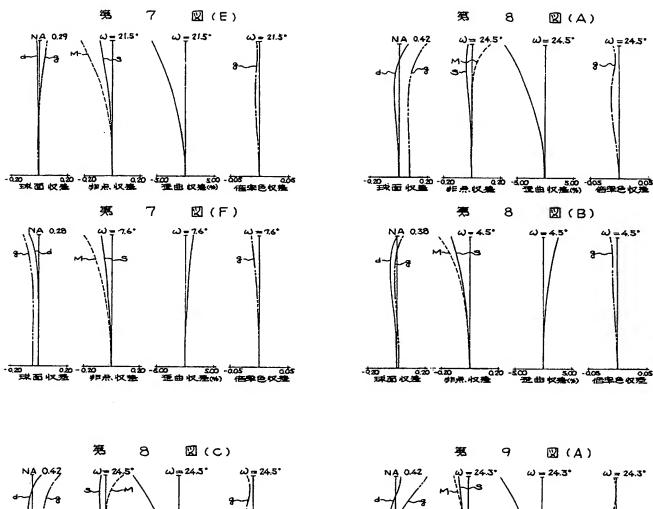


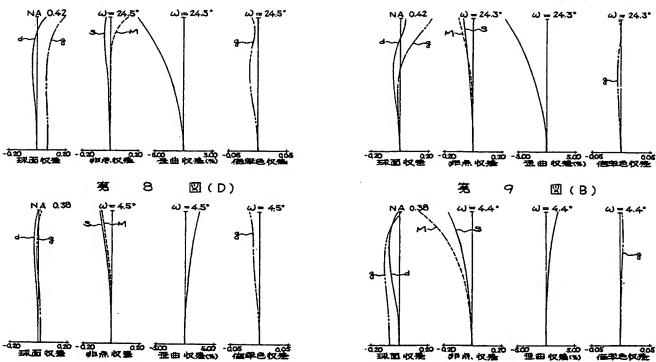




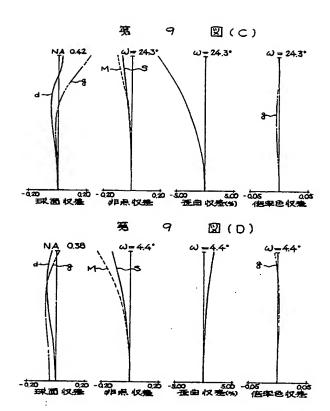


特開昭62-247316(7)





特開昭62-247316(8)



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER: _

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.